

KSI 2014/2015

# Úloha 5-3: Karlík a poklad

Jan Horáček

Gymnázium, Brno, Vídeňská 47; jan.horacek@seznam.cz

30. dubna 2015

## 1 Nápad

Cílem tohoto textu je nalézt a popsat algoritmus řešící zadanou úlohu v lineárním čase vůči velikost grafu – přeneseně řečeno "každý vrchol a hranu projít maximálně jednou". I když se níže popisované řešení může zdát komplikovanější, věřím, že nároky na lineární časovou složitost splňuje.

Reprezentujme mapu k pokladu grafem, kde jednotlivá políčka mapy jsou vrcholy grafu a povolené cesty mezi políčky (ať už pro Karlíka, nebo pro vodu) jsou hranami takového grafu. Body se stalagmity v grafu nejsou.

Rozdělme si úlohu na několik částí:

1. Přiřadíme každému bodu mapy jeho vzdálenost od bodu  $[x_v, y_v]$
2. Na základě údajů vypočtených v bodě 1) hledíme čas, ve kterém je možné cestu projít nejvýše s jedním ponořením na jednu sekundu.

## 2 Výpočet vzdálenosti

Vzdálenost v našem případě není klasická Euklidovská, ale spíše Newyorská – resp. měřená v Newyorské metrice. Každému bodu přiřadíme jeho vzdálenost *vzdalnost* od bodu, kde vytryskává voda – bodu  $[x_v, y_v]$ . Nechtě jsou vzdálenosti od startu uloženy v matici *vzdalenosti* $[x, y]$  indexované polohou vrcholu od nuly.

Takové vzdálenost vypočteme pomocí mírně upraveného prohledávání do šířky, ve kterém využijeme dvě fronty, které budeme postupně prohazovat. Nechtě je zpočátku celá matice *vzdalenosti* inicializovaná na hodnotu  $-1$  a přístup k matici mimo její indexy vrací hodnotu  $0$ .

Předpokládejme také, že cesty mezi vstupem do jeskyně, pokladem a výtryskem s vodou nejsou úplně oddělené stalagmity.

```
1 def vypocti_vzdalenosti(xp, yp):
2     vzdalnost = 0
3     Q1 = Queue()
4     Q1.Enqueue(Point(xp, yp))
5     Q2 = Queue()
6
7     while not Q1.empty:
```

```

8      bod = Q1.Dequeue()
9      vzdalenosti[bod.X, bod.Y] = vzdalenost
10
11     # vpravo
12     novy_bod = Point(bod.X+1, bod.Y)
13     if (vzdalenosti[novy_bod.X, novy_bod.Y] == -1) and (not
        Stalaktit(novy_bod)): Q2.Enqueue(novy_bod)
14
15     # vlevo
16     novy_bod = Point(bod.X-1, bod.Y)
17     if (vzdalenosti[novy_bod.X, novy_bod.Y] == -1) and (not
        Stalaktit(novy_bod)): Q2.Enqueue(novy_bod)
18
19     # nahore
20     novy_bod = Point(bod.X, bod.Y-1)
21     if (vzdalenosti[novy_bod.X, novy_bod.Y] == -1) and (not
        Stalaktit(novy_bod)): Q2.Enqueue(novy_bod)
22
23     # dole
24     novy_bod = Point(bod.X, bod.Y+1)
25     if (vzdalenosti[novy_bod.X, novy_bod.Y] == -1) and (not
        Stalaktit(novy_bod)): Q2.Enqueue(novy_bod)
26
27     Prohod(Q1, Q2)
28     vzdalenost++

```

### 3 První odhad maximálního času

Tato vzdálenost má pro nás důležitý význam: každému políčku říká, za kolik sekund od počátku času bude zaplaveno. Na základě nyní vypočtených údajů můžeme provést první přiblížení maximálního času, za který se Karlík může dostat ven z jeskyně. Jelikož zadání říká, že vstupní políčko nemůže být zaplaveno, resp. vstoupením na něj se dostáváme ven z jeskyně nezávisle na tom, jestli je zaplaveno, nebo ne, je první odhad nejdelšího času čas, ve který bude zaplaveno políčko s pokladem. Nechť tedy  $max_{cas} = vzdalenosti[x_p, y_p] - 1$ . Čas  $max_{cas}$  je pro nás teď ideálním odhadem času, o kterém víme, že v něm zůstane nezaplavené políčko s pokladem, ale ještě nevíme nic o tom, jestli je volná cesta mezi políčkem s pokladem k východem z jeskyně. Tento čas tedy budeme postupně zkracovat algoritmem popsáním níže.

### 4 Přesný výpočet času

Přesný výpočet času, po který může Karlík zůstat v jeskyni a plnit batoh drahokamy, provedeme pomocí dvojitého iterativního prohledávání do šířky.

Konkrétně budeme postupně zmenšovat proměnnou  $max_{cas}$  a dívat se, jestli v tomto čase už je cesta průchozí. Jakmile narazíme na průchozí cestu, máme jisto, že